csp@ccnct document view

Page 1 of 2

CLIP DEVICE

RECEIVED **CENTRAL FAX CENTER**

DEC 0 6 2006

Publication number: JP6237939 Publication date:

1994-08-30

Inventor:

TSURUTA MINORU; BITOU SHIROU; NAKADA AKIO;

TSUKAGOSHI TAKESHI; KURAMOTO SEIJI: MUKAISAWA AKITO; TAKAYAMA SHUICHI;

NAKAMURA TAKEAKI

Applicant:

OLYMPUS OPTICAL CO

Classification:

- international:

A61B17/12; A61B17/12; (IPC1-7): A61B17/12

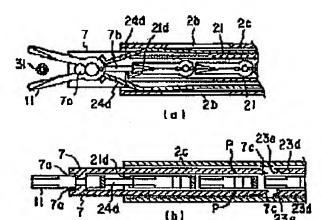
- european:

Application number: JP19930027883 19930217 Priority number(s): JP19930027883 19930217

Report a data error here

Abstract of JP6237939

PURPOSE:To surely close a tubular tissue by constituting the clip device so that a dip having a pair of leg parts energized in the leg closing direction is fed one by one to an inserting part inserted into a celom, and the clip is set to a leg opened state and attached to the tubular tissue. CONSTITUTION: This clip 11 is constituted so that a pair of leg parts are formed in a form connected by a ring-like elastic hinge part by a resin material which is dissolbed naturally, and energized in a leg closed state by the elastic hinge part. In a state that many chips thereof 11 are contained in a clip containing part 21 in an inserting part of a clip device, the inserting part is inserted into a celom through a tracheal, and by gripping lightly a handle 6, the head clip 11 is pressed strongly in the tip direction through a pusher 24d. Subsequently, when the clip 11 advances, the clip 11 is allowed to open the legs by a fact that an opening/closing pin 7a of an opening/closing jaw 7 works on a guide groove provided on the clip side face, and by closing the legs of the clip caused by the subsequent turning of the jaw 7, a tubular tissue is ligated.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

12-06-2006 17:58

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-237939

(43)公開日 平成6年(1994)8月30日

(51) Int.CL⁵
A 6 1 B 17/12

識別記号 320 庁内整型番号 8825-4C FΙ

技術表示箇所

密査 請求 未請求 請求項の数1 OL (全 10 頁)

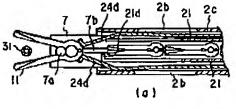
(21)出願番号	特以 平5-27883	(71)出額人 000000376
		オリンパス光学工業株式会社
(22)出顧日	平成5年(1993)2月17日	東京都設谷区幅ヶ谷2丁目43番2号
		(72) 発明者 44日 42
		東京都設谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
		ンパス光学工業株式会社内
		(72) 発明者 偏藤 士郎
		東京都設谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
		ンバス光学工業株式会社内
		(72) 発明者 中田 明雄
		東京都統谷区幡ヶ谷 2 丁目43 番 2 号 オ
		ンパス光学工業株式会社内
		(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦
		最終頁に統

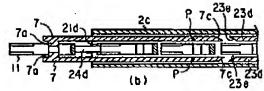
(54) 【発明の名称】 クリップ装置

(67)【契約】

【目的】簡単な構造でしかも確実に管状組織を閉鎖す 5.

【構成】 弾性ヒンジ部により互いに関脚状態に付勢されている一対の脚部を一体的に形成され、各脚部の側面に除々に狭くなる襟部を設けたクリップ11と、子のクリップ11が複数値収容されたクリップ収容部21と、落部に侵入してクリップ11の脚部を強制的に閉脚状態にするクリップ開閉ピン7aが形成されたジョー7と、クリップ収容部21の先頭のクリップ11をジョー7へスライドさせると共にさらにそのクリップ11をジョー7の先端方向に押圧するクリップブッシャ24dとを設け、クリップ11を管状組織の勘鎖箇所に止着するもの。





(2)

特開平6-237939

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 一対の脚部と、この一対の脚部を連結する連結部からなり、前記一対の脚部は、互いに閉脚状態に付勢されているクリップを使用して体腔内の管状組織を連続的に閉鎖するクリップ装置において、体腔内に挿入される挿入部と、前記複数のクリップを収容する収容部と、前記挿入部の先端に設けられ、前記クリップの一対の脚部を強制的に開脚状態にしてから前記クリップを前記組織に止着する処置部と、前記収容部から前記処置部へ前記クリップを1個ずつ送る送り手段とを設けたこ 10とを特徴とするクリップ装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、クリップ及びこのクリップを使用して体腔内の管状組織を閉鎖するクリップ 装置に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、気限針により腹腔に炭酸ガスを送り込んで膨脹させ、トラカールと称する手術具を股部に 複数差込んで孔を開き、この複数の孔から処盤具を腹腔 20 内に挿入して、腹腔内の心部を処置する手術が行われる ようになった。

【0003】クリップ整理は、上述した処置具の一種で、例えば上述した手術において、血管等の管状組織を切断する場合に、切断前に切断箇所の両端をクリップと称する手術具で挟み、このクリップを変形させてその両側の管状組織を閉鎖し、管状組織の切断による出血等を防止するものである。一般に、クリップは金属材で一対の脚部を開脚状態としてのV字形(又はU字形)に設けて形成されていた。

【0004】クリップ装置はトラカールを介して設陸内に挿入される挿入部とその先端に開閉自在に設けられた一対のジョー等とから構成され、挿入部の基端には、ジョーの開閉を操作する操作部が設けられていた。挿入部の内部には、クリップが複数収納されており、そのクリップのうちの1個が、挿入部先端に設けられた開状認のジョーの先端に供給され保持されるようになっていた。

【0005】ジョーの先端に保持された1個のクリップは、オペレータの操作により体腔内の管状組織の関類質所を挟む位置に移動されてから、操作部の操作によるジョーを開動作により、クリップは関脚状態に変形して、その管状組織の閉鎖箇所を閉鎖するようになっていた。(米国特許No.5100420)

【0006】ところで、上述したような金属材から形成されたクリップの影が、手術後、レントゲン等の検査において撮影されてしまうため、検査において邪魔になるという問題があった。そこで、近年、体内で自然に溶解する樹脂材で形成されたクリップが開発された。しかし、この樹脂材で形成されたクリップの場合においては、ジョーにより朗脚状態に変形させても、その樹脂材50る。

のもつ弾性力により元の関脚状態に戻ってしまうため、 関脚状態を維持するための係合部材を、クリップの一対 の脚部に形成して、ジョーによりクリップが閉脚状態と なったときに、係合部材が互いに係合されてクリップの 閉脚状態が維持されるようになっていた。(米国特許N o. 4492232)

[0007]

【発明が解決しようとする課題】上述したように、従来のクリップで金属材で形成されたものは、ジョーを閉じることにより閉脚状態に変形したが、操作部でのジョーを閉じる操作が不十分の場合には、その後ジョーを開らいてクリップをジョーから解放したときに、クリップがその金属材の弾性力により多少問脚状態が緩む虞があった。このような場合には、管状組織の閉鎖が完全にはできないという問題があった。

【0008】また、樹脂材で形成されたクリップは、1 対の脚部に係合するための部材を設ける等の構造的複雑 さが生じるという問題があり、さらに、ジョーを閉じて クリップを閉脚状態にしたときに、この係合部材間に組 織の一部が挟まれてしまうと、クリップの脚部が完全に 閉脚状態とならず、しかも保合部材が互いに保合するこ とができないので、管状組織の閉鎖が完全にできないと いう問題があった。そこでこの発明の目的は、簡単な構 造でしかも確実に管状組織を閉鎖することができるクリ ップ装置を提供することである。

[0009]

【課題を解決するための手段】この第明は、一対の脚部と、この一対の脚部を連結する連結部からなり、一対の脚部は、互いに関脚状態に付勢されているクリップを使30 用して体腔内の管状組織を連続的に閉鎖するクリップを破において、体腔内に挿入される挿入部と、複数のクリップを収容する収容部と、挿入部の先端に設けられ、クリップの一対の脚部を強制的に開脚状態にしてからクリップを組織に止着する処置部と、収容部から処置部へクリップを1個ずつ送る送り手段とを設けたものである。 [0010]

【作用】このような構成の本発明において、また、クリップ装置は、収容部に複数のクリップが収容されており、トラカール等を介して体陸内に挿入される挿入部の先端に、処置部が設けられている。

【0011】 収容部から処置部へ送り手段により1個ず つクリップが送られ、この処隘部によりクリップの一対 の脚部を強制的に開脚状態にすることができ、クリップ を管状組織を挟む位置に移動させることができるため、 連袂的にクリップを管状組織に止着する。

【0012】クリップの管状組織への止着により、処域 部による強制的開脚状態が解除されるため、クリップの 脚部は、閉脚状態に付勢されている作用により閉脚状態 に戻り、連続的に確実に管状組織を閉鎖することができ (3)

特開平6-237939

:

[0013]

【実施例】以下、この発明の一実施例を図面を参照して 説明する。

【0014】第1の実施例を図1乃至図7に示す。図1に示すものはこの発明を適用したクリップ装置の解視図であり、図2に示すものはこのクリップ装置で使用するクリップの一例の斜視図である。

【0015】クリップ装配1は、図1(a)に示すように、トラカールを介して体腔内に挿入される挿入部2とこの挿入部2の基準に設けられた操作部3とから構成されている。

【0016】前記操作部3は、前記挿入部2の基端に接続された操作部本体4と、この操作部本体4の下部に一体的に形成されたグリップ5と、前記操作部本体4の下部に設けられたハンドル6とから構成されている。さらに、前記操作部本体4の前記挿入部2との接続部には、前記挿入部2全体を回転操作するための回転リング2aが設けられている。

【0017】前記挿入部2の先端には、図1(b)に示すように、一対のジョー7、7が対向して設けられ、各 20ジョー7の対向面には、凸形状のクリップ開閉ピン7aが形成されていると共に、この各クリップ別用ピン7aから前記挿入部2例にそれぞれクリップガイド滞7bが形成されている。さらに、前記挿入部2の先端部の側面には、後述するクリップブッシャの屈折部が透げるためのスリット2bが両側に形成されている。

【0018】クリップ11は、材質としてポリグリコライド又はポリラクタイド又はポリジオキサノン等の体内において自然に溶解する樹脂材から形成され、図2に示すように、一対の脚部11a, 11bが、リング状に形 30成された連結邸としての弾性ヒンジ部11cの非連続部の各端部に延接して形成されており、この弾性ヒンジ部11cにより前記脚部11a, 11bは、閉脚状態を維持するように互いに相手の脚部の方向へ付勢されている。

【0019】また、前記各脚部11a,11bの両側面には、対向する相手の脚部方向に開放された前記クリップ開閉ピン7aを係止するためのガイド森部12が、前記弾性ヒンジ部11cの両側面には、40前記脚部11a,11b間の対象面の延長面上に突起形状のガイドピン13が形成されており、前記各脚部11a,11bの両側面のガイド森部12は、前記ショー7のクリップ開閉ピン7aの高さ程度の深さに形成されており、前記ガイドピン13は、前記ショー7のクリップガイド港7bに侵入して、このクリップガイド森7bに侵入して、このクリップガイド森7bに侵入して、このクリップガイド森7bに沿って複動できる大きさとなっている。図3(a)に、前記挿入部2b前記操作部本体3aとの被50

統部の側面断面図を示す。

【0020】前記挿入部2の先端部内部にはクリップ収容部21が設けられ、このクリップ収容部21の内部に、前記クリップ11がその各脚部11a,11bを前記挿入部2の先端方向に向けて複数個収容されている。これらのクリップ11は、クリップ押え板21aを介してクリップ押圧スプリング21bにより、常に挿入部2の先端方向に押圧されている。

【0021】前記挿入部2の基端部内には、体腔内に充 10 填したガスがこの挿入部2を通して体腔外に据説させな いための弾性材からなるシールブロック22が設けられ ている。

【0022】このシールブロック22の中央を貫通して、円筒状のジョーブッシャパー23が設けられ、このジョーブッシャパー23の基端に係止部23aが設けられており、この保止部23aと前記シールプロック22との間に、ジョーブッシャスブリング23bが設けられている。このジョーブッシャパー23の内部を質通してクリップブッシャパー24が設けられ、このクリップブッシャパー24の基端に係止部24aが設けられており、この係止部24aと前記ジョーブッシャパー23の係止部23aとの間に、クリップブッシャスブリング24bが設けられている。

【0023】前記ジョーブッシャパー23の先端には、 前記挿入部2のシース2c内部に嵌合するようにジョー ブッシャ板23cが設けられ、このジョーブッシャ板2 3 c に前記押入部2の先端方向へ形成されたジョーブッ シャ230が設けられている。また、前記クリップブッ シャパー24の先端には前記シース2c内部に嵌合する ようにクリッププッシャ板24cが設けられ、このクリ ッププッシャ板24cに前記挿入部2の先端方向へ形成 されたクリップブッシャ24dが設けられている。前記 シース2cと前記ジョーブッシャ板23c及び前記クリ ッププッシャ板24cとの依合面には、シリコングリー スが弦布されている。なお図3(b)に、前記ジョープ ッシャ板23c及び前記クリッププッシャ板24cの周 辺の内部斜視図を示す。クリップ押圧スプリング21 b 及び前記クリッププッシャ23dにより、送り手段が構 成されている。

【0024】また前記機作部3の操作部本体4内に、前 記ハンドル6の基端部が挿入されており、このハンドル 6の略中央部は、前記操作部本体4に設けられたハンド ル固定軸6aにより回動自在に軸支されている。

【0025】前記ハンドル固定軸6aより前記操作部本体4内部側に形成された前記ハンドル6の作用部6bは、前記ジョープッシャパー23及び前記クリップブッシャパー24の中心軸の延長線上に位置し、しかも前記ジョーブッシャパー23及び前記クリップブッシャパー24側に凸形状に形成されている。

ⅳ 【0026】従って、前配ハンドル6が前配グリップ5

(4)

特開平6-237939

5

便に引かれると、前定ハンドル固定軸6aを中心にして 回動し、前記ハンドル6の作用部6bが前記クリッププ ッシャバー24の基端に設けられた保止部24aに当接 して、この保止部24aを前記挿入部2の先端方向に押 圧することになる。

【0027】また、前記ハンドル6の作用部6bの前記 クリップブッシャパー24の反対側には、この作用部6 bを常に前記クリップブッシャパー24の係止部24b から遠ざける方向に引張する復帰用のハンドルスプリン グ6cが設けられている。図4(a)に、前記挿入部2 10 の先端部の側面断面図を示す。

【0028】前記クリップ収容部21の先端は、図4 (b)のクリップ収容部21の先端の斜視圏に示すように、クリップブッシャ24dの先端が通るためのスリット21cが形成され、しかも一方の先端にはクリップ係止パネ21dが形成されている。前述したように、前記 クリップ11はその各脚部11a,11bを前記静入部の先端方向に向けて、前記クリップ収容部21に複数個収容されており、それらのクリップ11はクリップが収容部21に複数個収容されており、その先頭のクリップ11は、前記クリップ収容部21のクリップ保止パネ21dにより保止されるようになっている。なお、前記クリップ収容部21に収容されたクリップのうち先頭から1又は2番目までのクリップ11のガイドピン13は、前記ジョー7のクリップガイド蒋7bに侵入している。

【0029】また、前記クリップブッシャ24dの先端部は外側に屈折して、その先端が接近するように付勢されて形成されている。前記ハンドル6を戻したときの前記クリップブッシャ24dの位置が最も後退した位置と 30なるが、この時クリップブッシャ24dの先端は、前記先頭のクリップ11の弾性ヒンジ部11cに保止されるようになっている。

【0030】さらに、前記ジョー7及び前記ジョープッ シャ23dの先端部は、図6(b)の前記挿入部2の先 盤邸の上面断面図に示すようになっている。 すなわち、 前記ショー7の基端部は前記挿入部2の先端部に挿入さ れ、図中に示す固定位置Pにおいて前記挿入部2のシー ス2 c に回動自在に固定されていると共にパネ(図示せ ず) 等により前記ショー7の先端が互いに閉じる方向に 40 付勢されるようになっている。このジョー7の基剤には 外側に形成された傾斜部7 c が設けられており、この傾 斜部7cに対向してジョーブッシャ23dの先端は、内 側に形成された傾斜部24eが設けられている。従っ て、前記ハンドル6を戻したときには、前記ジョー7の 傾斜部1cと前記ジョーブッシャ23dの傾斜部24e は隙間を介して対向しているが、前配ハンドル6が強く 前記グリップ 5 例に引かれると、図7 (b) の前配挿入 部2の先端部の上面断面図に示すように、前記ショーブ ッシャ23dが前記挿入邸2の先端方向にスライドし

て、前記傾斜部24eが前記ジョー7の傾斜部7cに当接しさらに先端方向へ押圧するようになっている。前記ジョー7、前記クリップブッシャ24d及び前記ジョープッシャ23dにより、処酘部が構成されている。

【0031】このような構成の本実施例においては、トラカールを介して体腔内に挿入部2が挿入され、この挿入部2の先端部内部に設けられたクリップ収容部21には、複数のクリップが収容されている。

【0032】まず、ハンドル6を軽く握られることにより、ハンドル6の作用部6bが挿入部2の先端方向に回動して、クリッププッシャパー24の係止部24aに当接し、クリッププッシャスプリング24bが最小に圧縮する。

【0033】この時、クリッププッシャバー24、クリッププッシャ板24c及びクリッププッシャ24dが、挿入部2の先端方向にスライドして、クリップブッシャ24dの先端が、クリップ収容部21に収容された先頭のクリップ11を先端方向により強く押圧する。この押圧力のため、クリップ収容部21の先端部のクリップ係止パネ21dが形成された一方の部材が外側に湾曲して、先頭のクリップ11のみが挿入部2の先端方向にスライドする。この時、先頭のクリップ11の弾性ヒンジ部11cに設けられたガイドピン13が、クリップガイド溝7bに侵入しているため、先頭のクリップ11はこのクリップガイド溝7bに沿ってスライドする。

【0034】掃入部2の先端方向にスライドしたクリップ11は、図5の前配挿入部2の側面断面図に栄すように、その脚部11a, 11bを先頭にしてジョー7のクリップ開閉ピン7aに接近し、その脚部11a, 11bの側面に形成されたガイド溶部12にクリップ開閉ピン7aが係止される。

【0035】さらに、クリップ11がクリップブッシャ24dにより押圧されてスライドすると、このクリップブッシャ24dの押圧力がクリップ11の各脚部11a,11bの閉即状態への付勢力に打ち勝って、クリップ関閉ビン7aがさらにガイド湾部12に侵入し、クリップ11の1対の脚部11a,11bを強制的に関脚させる。

【0036】 最終的には、図6(a) 及び図6(b)の 40 挿入部2の先端部の側面断面図及び上面断面図に示すように、クリップ開閉ピン? aはクリップ11のピン係止孔14で係止されて、クリップ11が開脚状態でジョー 7の先端に保持されるようになっている。この状態のまま、オペレータは所望の血管等の管状組織の閉鎖箇所31に、開脚状態のクリップ11を移動させる。そして、ハンドル6をさらに強くグリップ5側に引くことにより、すでにクリップブッシャバー24の係止部24aに当接しているハンドル6の作用部6bが、さらにその係止部24aを介してジョーブッシャバー23の係止部2503aを押圧する。

(5)

特開平6-237939

7

【0037】このとき、ジョーブッシャバー23、ジョーブッシャ板23c及びジョーブッシャ23dが、挿入部2の先端方向にスライドして、ジョーブッシャ23dの先端に形成された傾斜面24eが、ジョー7の括端に形成された傾斜面7cと当接しさらに先端方向へ押圧する。すると、傾斜面間の押圧力により固定位置Pを中心にしてジョー7の基端が内側に回動し、従ってジョー7の先端部が外側に開かれる。その結果、図7(a)及び図7(b)の挿入部2の先端部の側面断面図及び上面断面図に示すように、クリップ11が自己の付勢力によりで状組織の閉鎖箇所31を挟んだまま閉脚状態に反り、管状組織の閉鎖箇所31を開鎖する。同時に、クリッププッシャ24dによる押圧力により、クリップ11はジョー7から押出されて解放される。

【0038】このように本実施例によれば、凶2に示す ように、一対の脚部11a,11bを弾性ヒンジ部11 c により互いに関脚状態に付勢して一体的に形成され、 各脚部11a,11bの側面に、対向する相手の脚部方 肉に開放されたクリップ開閉ピン? a を保止するための ガイド溝部12を弾性ヒンジ部11cの方向へ除々に狭 20 くなるように形成したクリップ11を使用し、このクリ ップ11を複数個収容したクリップ収容部21と、ガイ ド湾部12に侵入してクリップ11の脚部11a及び1 1 bを強制的に開脚状態にするクリップ開閉ピン? aが 形成されたジョー7と、クリップ収容部21に収容され た先頭のクリップ11をジョー?へスライドさせると共 にこのスライドさせたクリップ11をさらにジョー?の 先端方向に押圧するクリッププッシャ24dとを設け、 クリップ11を管状組織の閉鎖箇所に止着することによ り、樹脂材からなるクリップ11を、係合部を設けるこ 30 となく簡単な構造で形成でき、クリップ収容部11から ジョー? ヘクリップを順次1個ずつスライドさせるがで き、またクリップ11の各脚部11a, 11bは閉脚状 盤に付勢されているため、管状組織の閉鎖を連続的にし かも確実に行うことができる。

【0039】第2の実施例を図8乃至図10に示す。図8に示すものはこの発明を適用したクリップ装置で使用されるクリップの一例の斜視図であり、図9に示すものはこの発明を適用したクリップ装置の先端部の断面図である。

【0040】クリップ41は、自然に溶解する樹脂材から形成され、図8に示すように、一対の脚部41a,41bが、リング状に湾曲して非理疑部の境部が交差する連結部としての弾性ヒンジ部41のその境部に延接して形成されており、この弾性ヒンジ部41により前配各脚部41a,41bは、閉脚状態を維持するように互いに相手の脚部の方向へ付勢されている。

【0041】すなわち、図中において上方の脚部41a は前記弾性ヒンジ部41cの下部からの端部と接続され、下方の脚部41bは前記弾性ヒンジ部41cの上部 50 からの端部と接続されている。従って、前記弾性ヒンジ 部41cの上部からの端部は上方へ付勢されており、その下部からの端部は下方へ付勢されて、前記各脚部41 a, 41bを開脚状態に付勢している。また、前記弾性 ヒンジ部41cの上部を下方に押圧すると前記下方の脚

Я

ヒンジ部41cの上部を下方に押圧すると前記下方の脚部41bが下方に開き、前記弾性ヒンジ部41cの下部を上方に押圧すると前記上方の脚部41aが上方に開くようになっている。

【0042】図9(a)、図9(b)及び図9(c)に、トラカールを介して体腔内に挿入されるクリップ装置の挿入部51の先端部の側面断面図、上面断面図及び図9(a)におけるA-A断面図を示す。

【0043】前配挿入部51の先端部の内部にはシース51aに固定されたクリップ放出部52が設けられ、このクリップ放出部52の内部にはクリップ放出孔52a及び一対のクリップブッシャガイド52bが形成されている。このクリップ放出孔52aは前記挿入部51の先端近傍において所定の幅に狭められて、処置部としての狭窄部52cが形成されている。

10044]前記挿入部51の内部には、前記クリップ 41を複数個収容するクリップ収容部53が設けられて おり、このクリップ収容部53の先端にはクリップ係止 パネ53aが形成され、前記クリップ放出部52のクリ ップ放出孔52aに挿入されている。前記クリップ収容 部53の図示しない基端側には、クリップ押圧パネ(図 示せず)が設けられ、前記クリップ収容部53内に収容 されたクリップ41を前記クリップ係止パネ53aの方 向に常に押圧するようになっており、このクリップ係止 パネ53aに、先頭に位置する前記クリップ41の各脚 部41a,41bが接続された弾性ヒンジ部41cの 曲部分が係止される。

【0045】また、前記クリップ放出部52の内部に形成された前記クリップブッシャガイド52bには、図示しない操作部の操作により前記挿入部51の先端方向へ前進又は後退する送り手段としての一対のクリップブッシャ54が挿入されている。このクリップブッシャ54の先端は、操作部による操作が行われる前では、前記クリップ収容部53内に収容された先頭に位置する前記クリップ41の弾性ヒンジ部41cに係止されている。前紀クリップ放出孔52aに形成された狭窄部52c及び前記クリップブッシャ54により、処置部が構成されている。

【0046】このような構成の本実施例においては、トラカールを介して体腔内に挿入部51を挿入し、図示しない操作部を操作すると、クリップブッシャ54が先頭のクリップ41を挿入部51の先端方向へ押圧する。すると、この押圧力によりクリップ収容部53の先端のクリップ係止バネ53aを外側に開かせて、先頭のクリップ41のみが挿入部51の先端方向にスライドする。

【0047】クリッププッシャ54は、さらにクリップ

(6)

特開平6-237939

ブッシャガイド52Dに沿ってスライドし、挿入部51 の先端方向ヘクリップ41をクリップ放出孔52aに沿 ってスライドさせ、クリップ放出部53の先端に設けら れた狭窄部53cヘクリップ41を押出す。

[0048] すると、凶10(a)及び図10(b)の 挿入部51の先端部の側面断面図及び上面断面図に示す ように、押出されたクリップ41の弾性ヒンジ部41c は、狭窄部53cにより強制的に内側に潰れるように変 形され、この変形により、クリップ41の脚部41a。 41bが開脚状態となり、クリップ41はその状態のま 10 ま狭窄部53で保持される。

【0049】オペレータはこの開脚状態となったクリッ プ41を、所望の血管等の管状組織の閉鎖箇所61を挟 む位置に移動させる。そして操作部が操作されることに より、図11 (a) 及び図11 (b) の挿入部51の先 端部の側面断面図及び上面断面図に示すように、クリッ ブブッシャ54がさらに挿入部51の先端方向にスライ ドレ、狭窄部53cに挟まれて保持されていたクリップ 41を押出して解放する。この時、クリップ41は自己 の(弾性力に拠る)付勢力により閉脚状態に戻り、管状 20 組織の閉鎖箇所61を閉鎖する。

【0050】このように本実施例によれば、上述した実 施例と同様な効果を得ることができる。 さらに、クリッ ブ41を単に交差したより簡単な構造で形成できるとい う効果を得ることができる。

【0051】第3の実施例を図12乃至図15に示す。 図12に示すものはこの発明を適用したクリップ装置で 使用されるクリップの一例の斜视図であり、図13に示 すものはこの発明を適用したクリップ装置の先端部の断 面図である。

【0052】クリップ71は、自然に溶解する樹脂材か ら形成され、図12に示すように、一対の脚部71a. 71 bと、線対称な四角形状に屈折してその対称線上の 一つの角部が非連続部となっている連結部としての弾性 ヒンジ部71cとからなり、この弾性ヒンジ部71cの 非連続部の各端部に前記各脚部71a, 71bをそれぞ れ延接して形成されており、この弾性ヒンジ部?1cに より前記各脚部71a,71bは、閉跏状態を維持する ように互いに相手の脚部の方向に付勢されている。

【0053】図13 (a)、図13 (b) 及び図13 (c) に、トラカールを介して体腔内に挿入されるクリ ップ装置の挿入部81の先端部の斜視図、側面断面図及 び上面筋面図を示す。

【0054】前記挿入部81の先端部には、一対のクリ ップ押圧アーム82及び後述するクリップブッシャのた めのガイド溝が内面に形成された一対のクリップブッシ ャガイド部83が設けられている。

【0055】前記クリップ押圧アーム82の内面には、 クリップガイド帝82aが形成され、さらにこのクリッ 10

形成されている。またこのクリップ押圧アーム82の基 端は、前記挿入部81のシース81aの内部に挿入さ れ、前記挿入部81に固定されたアーム支持パネ84に 固定されていると共にこのアーム支持バネ84の外側に 向かって傾斜する傾斜部82cが形成されている。

【0056】前記挿入部81の内部には、前記クリップ 押圧アーム82の煩料部82cに対向して、内側に向か って傾斜する傾斜部85 aが先端に形成されたアームブ ッシャ85が設けられている。なお、このアームブッシ ャ85は、図示しない前記挿入部81の基端に設けられ た操作部による操作により、前記クリップ押圧アーム8 2の先端方向へ前進又は後退するようになっている。

【0057】前記挿入部81の内部には、前記クリップ 71を複数個収容するクリップ収容部86が設けられて おり、このクリップ収容部86の先端にはクリップ係止 パネ86aが形成され、前配アーム支持パネ84の間に 挿入されている。前記クリップ収容部86の図示しない 基端側には、クリップ押圧パネ(図示せず)が設けら れ、前記クリップ収容部86内に収容されたクリップ? 1を前記クリップ係止バネ86aの方向に常に押圧する ようになっており、このクリップ係止パネ86 aに、先 頭に位置する前記クリップ?1の各脚部?1a, ?1b が接続された弾性ヒンジ部71cの屈折部分が係止され ぁ.

【0058】また、前記クリップブッシャガイド部83 のガイド湾には、図示しない操作部の操作により前記ク リップ押圧アーム82の先端方向へ前進又は後退する送 り手段としての一対のクリップブッシャ87が挿入され ている。このクリップブッシャ87の先端は、操作部に 30 よる操作が行われる前では、前記クリップ収容部86内 に収容された先頭に位置する前記クリップ?1の弾性ヒ ンジ部71cに係止されている。前記クリップ押圧アー ム82、前記アームブッシャ85及び前記クリップブッ シャ87により、処役部が構成されている。

【0059】このような構成の本実施例においては、ト ラカールを介して体腔内に挿入部81を挿入し、図示し ない操作部を操作すると、クリップブッシャ87が先頭 のクリップをクリップ採圧アーム82の先端方向へ押圧 する。するとこの押圧力によりクリップ収容部86の先 40 端のクリップ係止バネ868を外側に開かせて、先頭の クリップ41のみがクリップ押圧アーム82の先端方向 にスライドする。

【0060】 クリッププッシャ87は、さらにクリップ ブッシャガイド部83に形成されたガイド湾に沿ってス ライドし、クリップ押圧アーム82の先端方向ヘクリッ ブ71をスライドさせ、クリップ浄圧アーム82の先端 に設けられたクリップガイド落82 a ヘクリップ?1を 押出す。押出されたクリップ?1の弾性ヒンジ部?1 c は、クリップガイド落82aに沿ってスライドし、この プガイド溝82aの略中央にはクリップ保止溝82bが 50 クリップガイド溝82aのクリップ保止溝82bで保止 (7)

特開平6-237939

11

From-MARTIN&FERRAROLLP

される.

【0061】そこで、アームブッシャ86がクリップ押圧アーム82の先端方向にスライドし、その先端に形成された傾斜部85aがクリップ押圧アーム82の基端に形成された傾斜部82cに当接して押圧する。この時、図14(a)及び図14(b)の挿入部81の先端部の側面断面図及び上面断面図に示すように、クリップ押圧アーム82の傾斜部82cが内側に押圧され、それに伴ってアーム支持パネ84が先端方向に向かって内側に海曲する。その結果、クリップ押圧アーム82の先端が内20に狭くなり、このクリップ押圧アーム82の押圧力により、クリップ71の弾性ヒンジ部71cは強制的に内側に費されるように変形され、その変形により各脚部71a、71bが囲脚状態となり、クリップ71はその状態でクリップ押圧アーム82の先端に保持される。

【0062】オペレータはこの解脚状態となったクリップ71を、所望の血管等の管状組織の閉鎖箇所91を挟む位置に移動させる。そして操作部が操作されることにより、図15(a)及び図15(b)の挿入部81の先端部の側面断面図及び上面断面図に示すように、クリッカブッシャ87がさらにクリップ押圧アーム82の先端に保持されていたクリップ71を押出して解放する。この時クリップ71は自己の(弾性力に拠る)付勢力により閉脚状態に戻り、管状組織の閉鎖箇所91を閉鎖する。このように本実施例によれば、上述した実施例と同様な効果を得ることができる。

【0063】なお、上述した3つの実施例においては、クリップとしてポリグリコライド又はポリラクタイド又はポリジオキサノン等の体内において自然に溶解する樹脂材から形成されたものについて説明したが、この発明はこれに限定されるものではなく、所定の弾性力を持つ金属材からなるクリップについても適用できるものである。また、この発明は上述した3つの次施例に展定されるものではなく、この発明の要旨を逸脱しない範囲において変形しても良いものである。

[0064]

12

【発明の効果】以上詳述したようにこの発明によれば、 簡単な構造でしかも確実に管状組織を閉鎖することがで きるクリップ装置を提供できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1の実施例のクリップ装置及び挿 入部の先端部を示す斜視図。

【図2】同実施例のクリップを示す斜視図。

【図3】同実施例を示すクリップ装置の一部の断面図及 び内部斜視図。

② 【図4】同実施例を示すクリップ装置の挿入部の先端部の側面断面図及びクリップ収容部の先端を示す斜視図。

【図5】同実施例を示すクリップ装置の挿入部の先端部の側面断面図。

【図 6】 同実施例を示すクリップ装置の挿入部の先端部の側面断面図及び上面断面図。

【図7】同実施例を示すクリップ装置の挿入部の先端部の側面断面図及び上面断面図。

【図8】第2の実施例のクリップを示す斜視図。

【図9】同実施例のクリップ装置の挿入部の先端を示す 各種斯面図。

【図10】同実施例を示すクリップ装置の挿入部の先端 の側面断面図及び上面断面図。

【図11】同次施例を示すクリップ装置の挿入部の先端 の側面断面図及び上面断面図。

【図12】第3の実施例のクリップを示す斜視図。

【図13】同実施例のクリップ装置の先端を示す斜視 図、側面断面図及び上面断面図。

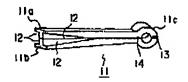
【図14】同実施例のクリップ抜置の先端の側面断面図 及び上面断面図。

0 【図15】同実施例のクリップ装置の先端の傾面断面図 及び上面断面図。

【符号の説明】

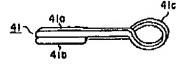
1…クリップ装置、2…挿入部、3…操作部、7…ジョー、7 a…クリップ開閉ピン、11…クリップ、11 a, 11b…脚部、11c…弾性ヒンジ部、12…溝部、21…クリップ収容部、23d…ジョーブッシャ、24d…クリップブッシャ。

[図2]



7 24d 2b 2c 7 7a 11 2ld 24d 2b 2l

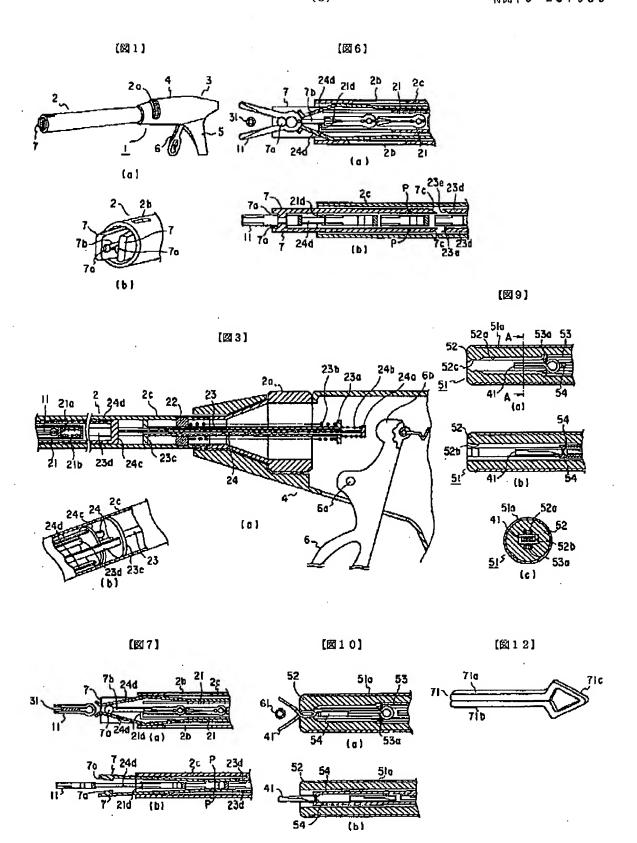
[図5]



【図8】

(8)

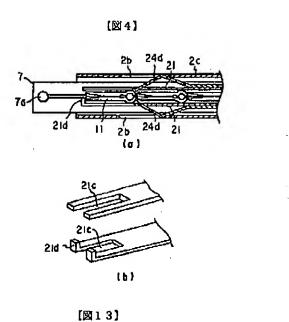
特開平6-237939

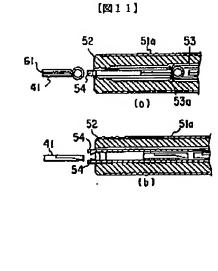


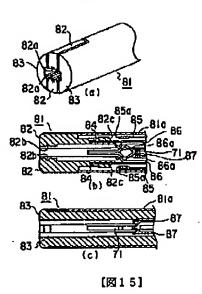
PAGE 23/41 * RCVD AT 12/6/2006 5:42:34 PM [Eastern Standard Time] * SVR:USPTO-EFXRF-3/17 * DNIS:2738300 * CSID:3308772030 * DURATION (mm-ss):12-16

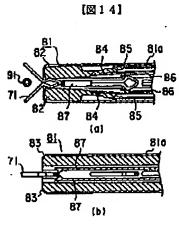
(9)

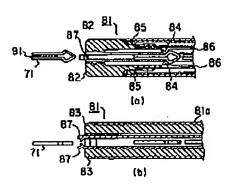
特開平6-237939











(10)

特開平6-237939

【手統補正書】 【提出日】平成5年7月9日 【手統補正1】 【補正対象書類名】明細書 【補正対象項目名】0023 【補正方法】変更 【補正内容】

【0023】前記ジョーブッシャパー23の先端には、前記挿入部2のシース2c内部に接合するようにジョープッシャ板23cが設けられ、このジョーブッシャ板23cに前記挿入部2の先端方向へ形成されたジョーブッシャ23dが設けられている。また、前記クリップブッ

シャパー24の先端には前記シース2c内部に嵌合するようにクリップブッシャ板24cが設けられ、このクリップブッシャ板24cが設けられている。前記されたクリップブッシャ24dが設けられている。前記シース2cと前記ジョーブッシャ板23c及び前記クリップブッシャ板24cの嵌合面には、シリコングリースが塗布されている。なお図3(b)に、前記ジョーブッシャ板23c及び前記クリップブッシャ板24cの周辺の内部斜視図を示す。クリップ押圧スプリング21b及び前記クリップブッシャ24dにより、送り手段が構成されている。

フロントページの続き

(72) 発明者 塚越 壯

東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目43番 2 号 オリンパス光学工業株式会社内

(72) 発明者 倉本 聖治

東京都渋谷区橋ヶ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業株式会社内

(72)発明者 向澤 明人

東京都渋谷区幅ヶ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業株式会社内

(72)発明者 高山 修一

東京都渋谷区幅ヶ谷2丁自43番2号 オリ

ンパス光学工業株式会社内

(72) 発明者 中村 附明

東京都渋谷区橋ヶ谷2丁月43番2号 オリンパス光学工業株式会社内